

Detekcija neispravnosti ležajeva osovinskih sklopova železni kih vozila

MILAN B. BIŽI , Univerzitet u Kragujevcu,

Fakultet za mašinstvo i građevinarstvo, Kraljevo

MILOŠ C. TOMI , Univerzitet u Beogradu,

Elektrotehnički fakultet, Beograd

ZORAN V. INOVI , Austrian Center for Medical Innovation

and Technology, Wiener Neustadt, Austria

DRAGAN Z. PETROVI , Univerzitet u Kragujevcu,

Fakultet za mašinstvo i građevinarstvo, Kraljevo

Stručni rad

UDC: 629.4.027:625.143

DOI: 10.5937/tehnika1605702B

Otkaz ležaja osovinskog sklopa spada me u najčešće uzroke iskliznu a železni kih vozila koja su uglavnom prvenstveno ogromnom materijalnom štetom i ljudskim žrtvama. Savremene železnice intenzivno rade na razvoju i uvođenju odgovarajućih sistema za ranu detekciju neispravnosti ležajeva, koja se po pravilu manifestuje njegovim pojava anima zagrevanjem. Najčešći pristup zasniva se na primeni stacionarnih mernih stanica lociranih na određenim mestima duž trase pruge. Postoji i inovativni pristup koji podrazumeva primenu sistema za merenje i kontinualno praćenje temperature ku išta ležišta osovinskih sklopova. Osnovni cilj je da se omogući rana detekcija neispravnosti ležajeva i da se spreči potencijalno iskliznuće. Ovaj rad bavi se analizom postojećih rešenja za detekciju neispravnosti ležajeva sa posebnim osvrtom na princip rada i glavne prednosti i nedostatke. U radu su prikazane osnove jednog novo-razvijenog bežičnog mernog sistema za kontinualno praćenje temperature ku išta ležišta osovinskih sklopova. Merni sistem je testiran u realnim uslovima i može se veoma uspešno primeniti kod komercijalnih železni kih vozila. Osnovni zaključak je da su sistemi za kontinualno praćenje temperature ležajeva daleko efikasniji od stacionarnih sistema. Dobijeni rezultati mogu biti zanimljivi za sve one koji se bave ovakvim i sličnim problemima, problemima razvoja, eksploatacije i održavanja železni kih vozila, strategijama, propisima, itd.

Ključne reči: detekcija, neispravnost, otkaz ležaja, temperatura, osovinski sklop, železni kih vozila

1. UVOD

Otkaz ležaja osovinskog sklopa je jedan od najčešćih uzroka iskliznu a i vanrednih događaja na železnici [1, 2]. On dovodi do otkaza pravilnog funkcionisanja osovinskog sklopa, što uglavnom izaziva iskliznuće datog železni kog vozila, a veoma esto i velikog dela kompozicije, sa katastrofalnim posledicama. Železnice ovom problemu posvećuju posebnu pažnju i razvijaju odgovarajuće tehnike sisteme za detektovanje neispravnosti ležajeva koja se uglavnom manifestuje povećanjem njegove temperature.

Osnovni cilj je otkrivanje neispravnosti u ranoj fazи, time se omogućava pravovremeno reagovanje i

sprečavanje potencijalnih iskliznuća. Najzastupljeniji pristup zasnovan je na primeni stacionarnih mernih stanica koje se postavljaju na određenim mestima duž trase pruge [3–6].

One su opremljene odgovarajućim senzorima koji detektuju pregrejanje ku išta ležišta osovinskih sklopova tokom prolaska voza. Sa druge strane, postoji i inovativni pristup koji se bazira na primeni sistema za kontinualno (on-line) praćenje temperature.

Osnovni zadatak ovog rada je analiza navedenih pristupa sa posebnim osvrtom na princip rada i glavne prednosti i nedostatke mernih sistema. Pored toga, u radu je predstavljen jedan bežični novo-razvijeni merni sistem za kontinualno praćenje temperature ku išta ležišta osovinskih sklopova.

Dobijeni rezultati mogu biti veoma zanimljivi za sve one koji se bave ovakvim i sličnim problemima, problemima razvoja, eksploatacije i održavanja železni kih vozila, strategijama, propisima, itd.

Adresa autora: Milan Bižić, Univerzitet u Kragujevcu, Fakultet za mašinstvo i građevinarstvo u Kraljevu, Dositejeva 19, Kraljevo

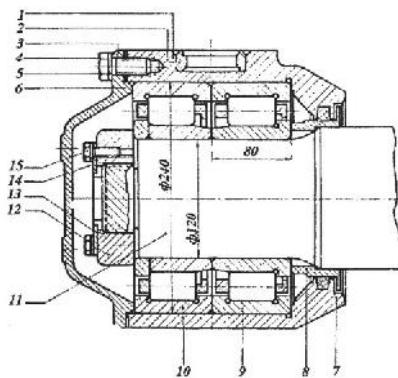
Rad primljen: 14.07.2016.

Rad prihvat: 26.09.2016.

2. KONSTRUKCIJA ULEŽIŠTENJA OSOVINSKOG SKLOPA

Ležajevi osovinskih sklopova spadaju me u najodgovornije elemente trageg stroja železni kih vozila. U toku eksplotacije, ovi mašinski elementi izloženi su veoma intenzivnim optereenjima i od njihove pouzdanosti zavisi, ne samo pouzdanost osovinskog sklopa, ve indirektno i itavog voza. Ležajevi su smešteni u odgovaraju ku išta preko kojih se vrši prenos optereenja na rukavce osovine i ograničava podužno i popre no pomeranje osovinskih sklopova. Elementi uležištenja se po pravilu nalaze sa spoljašnje strane tko kova osovinskih sklopova. Kod savremenih tipova železni kih vozila koriste se isključivo kotrlajni ležajevi, dok se klizni ležajevi mogu sresti samo kod starijih vozila koja se manje koriste u komercijalnom železni kom saobraćaju.

Postoji više različitih konstruktivnih rešenja uležištenja koja uglavnom zavise od tipa železni kog vozila. Međutim, važno je naglasiti da sva rešenja bazuju na sličnom konceptu. Tipi no rešenje ležišta osovinskog sklopa za normalnu širinu koloseka prikazano je na slici 1.



Slika 1 - Tipi no konstruktivno rešenje uležištenja osovinskog sklopa za normalnu širinu koloseka

Osnovni delovi sklopa prikazanog na slici 1 su: 1 – telo ku išta; 2 – aura za centriranje opruga; 3 – poklopac ku išta; 4 – zavrtanj; 5 – podloška; 6 – gumeni zaptivka; 7 – laverintski prsten; 8 – filcni zaptiva; 9 – cilindri no-valjkasti ležaj WJ; 10 – cilindri no-valjkasti ležaj WJP; 11 – rukavac osovine; 12 – sigurnosna navrtka; 13 – osigura; 14 – elasti na podlošku; i 15 – zavrtanj.

Unutrašnji prsten ležaja napresovan je na rukavac osovine i obrće se zajedno sa njim. Ku ište se preko svojih unutrašnjih površina oslanja na spoljašnji prsten. Obrtanje osovine omogućavaju cilindri ni valjci koji se obrće u između spoljašnjih i unutrašnjih prstenova ležaja. U toku eksplotacije, ležajevi su izloženi veoma intenzivnim statim i dinamim optereenjima koja mogu biti radialna i aksijalna. Radialna optereenja zavise od ukupne težine železni kog

vozila, udara to kova o neravnine i sastave šina, intenziteta podužnih sila usled ko enja, itd. Aksijalna optereenja zavise od intenziteta centrifugalnih sila pri prolascima kroz krivine, na ina vo enja i zakretanja osovinskog sklopa u krivinama, intenziteta bočnih sila koje nastaju pri vijuganju osovinskog sklopa, udara pri prelasku preko neravnina, skretnica, itd.

Funkcionalnost i kvalitet rada celokupnog sklopa osovinskog ležaja zavise od funkcionalnosti i ispravnosti rada svakog njegovog dela, uključujući i sredstvo podmazivanja. Kontrola i održavanje ležajeva osovinskih sklopova definisani su unarodnim standardima (UIC, EN, itd.), železničkim regulativama, kao i instrukcijama pojedinačnih proizvoda a a.

3. UZROCI I POSLEDICE OTKAZA LEŽAJEVA OSOVINSKIH SKLOPOVA

Uzroci otkaza ležajeva osovinskih sklopova su mnogobrojni. Neki od njih su: greške u materijalu elemenata ležaja; greške u proizvodnji elemenata ležaja; greške u geometriji pojedinačnih elemenata ležaja ili celokupnog sklopa ležaja; nepravilno sklapanje i montaža ležaja; nepravilno podmazivanje u vidu nedostatka maziva, viška maziva ili neadekvatnog maziva; prolazak električne struje; uticaj vlage; uticaj prašine; uticaj mehaničkih ne isto a, itd [1].

Osnovna karakteristika svakog oštećenja je da ono izaziva promenu u kvalitetu funkcionisanja ležaja koja se po pravilu manifestuje povećanjem temperature ležaja i kompletognog ku išta ležišta osovinskog sklopa. U najvećem broju slučajeva to za posledicu ima otkaz ležaja i iskliznuće, ne samo datog železni kog vozila, već i velikog dela kompozicije.

Ovakve situacije su izuzetno esteticki naročito su karakteristične za teretne vagone koji se koriste u ekstremnim uslovima eksplotacije. Jedan od karakterističnih primeri su vagoni koji služe za transport uglja u termoelektranama.

Na slici 2 prikazane su posledice otkaza ležaja jednog osovinskog sklopa Fbd vagona za transport uglja od površinskih kopova Kolubare do termoelektrane „Nikola Tesla“ u Obrenovcu, Srbija. Incident se desio 1995. godine u stanici Stubline. Direktne posledice ovog iskliznja su ogromna materijalna šteta na vagonima i infrastrukturom.

Međutim, mnogo su ozbiljnije indirektnе posledice uzrokovane prekidom redovnog snabdevanja termoelektrane ugljem. Postoji mnoštvo sličnih primeri u tehnici koji praksi koji ukazuju na značaj ispravnosti ležajeva u železničkom saobraćaju, kao i na ozbiljnost posledica koje nastaju pri njihovom otkazu. Neki su prikazani na slikama 3–5.



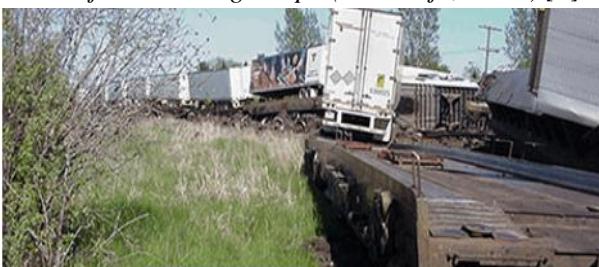
Slika 2 - Detalji iskliznu a uzrokovanih otkazom ležaja osovinskog sklopa (Srbija, 1995.)



Slika 5 - Detalji iskliznu a uzrokovanih otkazom ležaja osovinskog sklopa (Engleska, 2010.) [9]



Slika 3 - Detalji iskliznu a uzrokovanih otkazom ležaja osovinskog sklopa (Australija, 2010.) [7]



Slika 4 - Detalji iskliznu a uzrokovanih otkazom ležaja osovinskog sklopa (Kanada, 2003.) [8]

4. SISTEMI ZA DETEKCIJU NEISPRAVNOSTI LEŽAJEVA

Problemu otkaza ležajeva osovinskih sklopova savremene železnice posve uju zna ajnu pažnju. Strategije podrazumevaju razvoj i uvo enje sistema za ranu detekciju pregrejanja ležajeva sa osnovnim ciljem da se omogu i pravovremeno otkrivanje neispravnosti i spre i iskliznu e. U tom smislu, danas se naješ e koriste stacionarne merne stanice locirane duž trase pruge. Pored toga, postoji i drugi pristup koji još uvek nije dovoljno afirmisan, i koji podrazumeva primenu sistema za merenje i kontinualno pra enje temperature ležajeva.

4.1. Stacionarne merne stanice

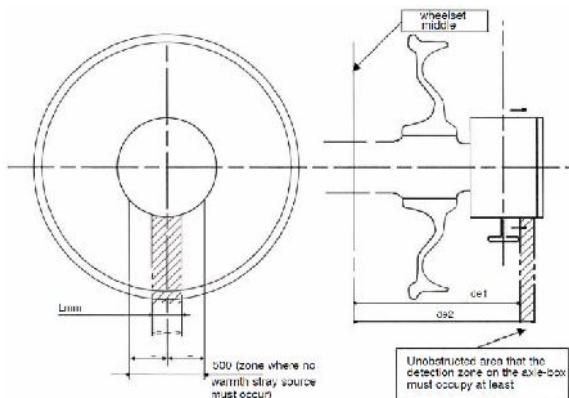
Intenzivna primena stacionarnih mernih stanica zapo eli je u poslednjih trideset godina na ve ini svetskih železnica. Pored detekcije pregrejanih ku išta, savremene stacionarne merne stanice uglavnom sadrže i sisteme za otkrivanje drugih neispravnosti na železni kim vozilima [10]. Ovaj pristup zasnovan je na instalaciji odre enog broja stanica duž trase pruge (slika 6).



Slika 6 - Stacionarna merna stanica

Jedan od osnovnih uslova je da senzori budu na ta no propisanim rastojanjima u odnosu na srednju liniju koloseka, kao i da sva ku išta budu "vidljiva",

odnosno da zona izme u detektora i ku išta bude slobodna (slika 7).



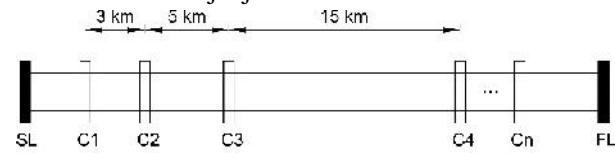
Slika 7 - Slobodna zona izme u detektora i ku išta definisana standardom UIC 501 [11]

Osnovni problem kod stacionarnih mernih stanica sastoji se u tome kako obezbediti brzo merenje temperature. Naime, pregrevanje mora biti detektovano pri velikim brzinama vozova koje su na pojedinim linijama veće i od 200 km/h. Na primer, ako se voz kreće brzinom od 200 km/h, ku ište ležišta osovinskog sklopa ija je širina oko 220 mm i pro i iznad stacionarne ta ke na pruzi za oko 0,004 s odnosno 4 ms. Prema tome, u ovom sluaju merenje temperature mora biti realizovano za manje od 4 ms. Tada identifikacija temperaturnog stanja ku išta ležišta osovinskih sklopova predstavlja izuzetno kompleksan problem. Zbog toga se kod savremenih stacionarnih mernih stanica najčešće koriste infracrveni detektori koji omoguavaju dobijanje temperaturnog profila svakog ku išta u trenutku prolaska voza. Moderna rešenja omoguavaju detekciju pregrevanja i pri veoma velikim brzinama voza od preko 500 km/h [12]. Dakle, verovatno a da pregrevanje ku ište ležišta osovinskog sklopa prođe kroz stacionarnu mernu stanicu, a da pri tome pregrevanje ne bude detektovano, je izuzetno mala.

Međutim, postavlja se pitanje pojave neispravnosti ležajeva na deonicama izme u stacionarnih mernih stanica. Pri tome, od značaja je vreme koje protekne od nastanka neispravnosti do potpunog otkaza ležaja, kao i vreme do prolaska kroz stacionarnu mernu stanicu, kada pregrevanje može biti detektovano. Jedan od najznačajnijih problema kod ovog pristupa je određivanje rastojanja izme u susednih stacionarnih mernih stanica. Rešenje se obično zasniva na procenama i analizama rizika pri čemu je ključni ulazni parametar vreme porasta temperature ku išta. Kod većine ležajeva osovinskih sklopova normalna radna temperatura iznosi 55÷60 °C, dok se alarm aktivira ukoliko se detektuju kritične temperature preko 80÷90 °C. Dakle, ključno pitanje odnosi se na vreme porasta temperature od trenutka nastajanja oštete do kritične temperature pri kojoj se aktivira alarm. Iskustva iz prakse

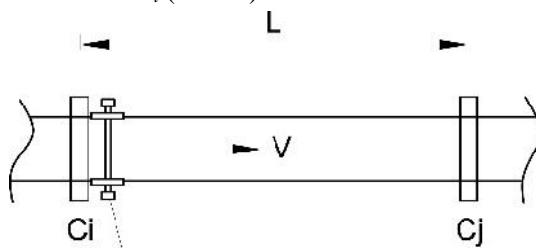
pokazuju da ku ište može biti pregrevano do određene temperature koja je nešto veća od uobičajene, pri čemu ležaj još uvek normalno funkcioniše. Tada dolazi do postepenog pogoršavanja performansi ležaja što nakon određenog vremena rezultira otkazom. U ovakvim slučajevima stacionarne merne stanice mogu dati dobre rezultate, ukoliko su postavljene u dovoljnem broju duž trase pruge. Međutim, praktična iskustva pokazuju da, nakon nastanka neispravnosti, porast temperature ku išta može nastupiti i veoma brzo. Pri tome, kritična vrednost temperature pri kojoj se pali alarm se dostiže za kratko vreme, nakon čega za određeno vreme nastupa otkaz. U ovom slučaju, postavlja se pitanje da li je pregrevanje biti pravovremeno detektovano ili je do otkaza dođe i na deonici pruge izme u dve stacionarne merne stanice.

U cilju detaljnije analize ovog problema, formiran je model sistema stacionarnih mernih stanica duž jedne železničke linije [13]. One se nalaze na međusobnim rastojanjima 3÷15 km (slika 8). Sistem postoji na Austrijskim železnicama OBB [3]. Primera radi, na glavnim linijama železnice „Canadian Pacific Railway“ rastojanja izme u stacionarnih mernih stanica iznose oko 20÷30 milja (32÷48 km), što je daleko više u odnosu na rastojanja u formiranom modelu.



Slika 8 - Model sistema stacionarnih mernih stanica na jednoj železničkoj liniji

Analizira se kretanje jednog osovinskog sklopa izme u dve stacionarne merne stanice C_i i C_j , koje se nalaze na rastojanju L , pri brzini kretanja voza V . Uvedena je pretpostavka da do porasta temperature ku išta dolazi neposredno nakon njegovog prolaska kroz prvu mernu stanicu C_i (slika 9).



Slika 9 - Kretanje analiziranog osovinskog sklopa izme u dve stacionarne merne stanice

Ovaj slučaj podrazumeva maksimalno vreme za porast temperature, pre prolaska kroz mernu stanicu C_j , kada se pregrevanje može detektovati. Vreme koje protekne od trenutka prolaska kroz mernu stanicu C_i do trenutka prolaska kroz mernu stanicu C_j iznosi $t=L/V$. U tabeli 1 prikazane su vrednosti vremena t za različite kombinacije parametara L i V .

Tabela 1. Uporedni pregled vremena t za različne kombinacije parametara L i V

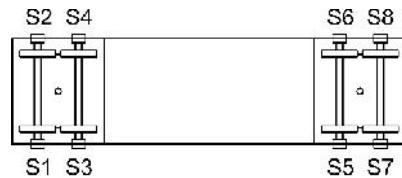
Slučaj	L [km]	V [km/h]	t [sek]	t [min]
A1	3	160	67,5	1,1
A2	3	200	54	0,9
B1	5	160	112,5	1,9
B2	5	200	90	1,5
B3	10	160	225	3,7
B4	10	200	180	3
C5	15	160	337,5	5,6
C6	15	200	270	4,5

Dati osovinski sklop prelazi rastojanje od 3 km između dve stanice, pri brzini od 200 km/h, u najboljem slučaju za 54 s (slučaj A2). U svim ostalim slučajevima kada je rastojanje između stanica veće, vreme prelaska je znatno veće. Na primer, ukoliko je rastojanje između stanica 35 km („Canadian Pacific“) i brzina kretanja voza iznosi 160 km/h, vreme t iznosi preko 13 min. I pored veoma malih rastojanja između stanica, nagli porast temperature kućišta u trajanju od 60 s ne bi bio pravovremeno detektovan, izuzev u slučaju A2. Ako se pored toga uzme u obzir i brzina reagovanja i vreme zaustavljanja voza, veoma je diskutabilno da li se i u ovom slučaju iskliznuće može spremiti.

Stacionarne merne stanice daju dobre rezultate u slučajevima sporijeg porasta temperature. Mora se uzeti u obzir i injenica da pri njihovoj primeni postoji i veliki broj „lažnih alarmi“. Prema izveštaju [8], od ukupnog broja alarmi na železnici „Canadian Pacific“, oko 40% su upravo lažni alarmi o pregrejanim kućištima. Svaki takav alarm uzrokuje trenutno zaustavljanje voza i kontrolu osovinskog sklopa za koji je signalizirano pregrejanje. Pored toga, mora se uzeti u obzir i injenica da se stacionarne merne stanice nalaze uglavnom na prostoru bez nadzora, zbog čega uvek postoji rizik od kraće veoma skupocene opreme koja se u njima nalazi. Uprkos velikim investicijama, rizik od nefikasnosti stacionarnih mernih stanica je stalno prisutan. Iskustva iz prakse svedoče da su se na pojedinim železničkim linijama, uprkos instaliranim stacionarnim mernim stanicama, iskliznuće usled otkaza ležajeva ipak desila. Upravo takvo iskliznuće je predmet izveštaja [8].

4.2. Sistemi za kontinualno praćenje temperature

U poslednje vreme se intenzivno razvijaju sistemi za kontinualno (on-line) praćenje temperature kućišta ležajeva osovinskih sklopova. Takav pristup podrazumeva konstantno merenje temperature svih kućišta svih vagona u sastavu voza, odnosno svako kućište mora biti opremljeno senzorom za merenje temperature. Na primer, jedan 4-osovinski vagon mora biti opremljen sa 8 senzorskih jedinica (slika 10).

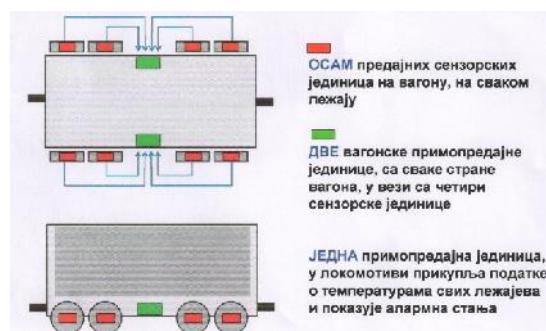


Slika 10 - Šema senzora na 4-osovinskom vagonu

Ukoliko se voz, primera radi, sastoji iz 100 vagona, broj senzorskih jedinica koje ulaze u njegov sastav iznosi 800. Dakle, primena ovakvog pristupa zahteva ogromna investiciona ulaganja, što je jedan od njegovih glavnih nedostataka. Osnovni problemi kod ovakvih mernih sistema odnose se na prenos podataka i napajanje [14]. Imaju i u vidu veliki broj senzorskih jedinica u vozlu, problem prenosa podataka najčešće se rešava bežičnim prenosom signala. U narednom poglavljiju prikazane su osnove jednog sistema za merenje i kontinualno praćenje temperature kućišta ležajeva osovinskih sklopova, razvijenog od strane autora ovog rada.

5. BEŽIČNI SISTEM ZA MERENJE TEMPERATURE

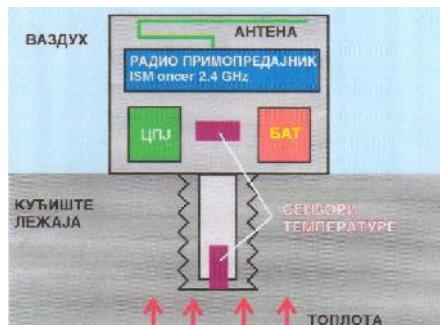
Osnovna senzorska konfiguracija razvijenog sistema sastoji se od senzorskih jedinica koje su postavljene na kućišta ležajeva osovinskih sklopova, vagonskih primopredajnih jedinica, kao i primopredajne jedinice koja se nalazi u lokomotivi (slika 11). Broj senzorskih i vagonskih primopredajnih jedinica zavisi od broja vagona koji ulaze u sastav voza. Jedan 4-osovinski vagon opremljen je sa 8 senzorskih i 2 primopredajnih jedinica koje prikupljaju podatke o temperaturama kućišta.



Slika 11 - Šema osnovne senzorske konfiguracije

U osnovi svih elektronskih jedinica sistema nalazi se niskopotrošni 16-bitni mikrokontroler familije Texas Instruments MSP430. Senzorska jedinica koristi radio primopredajni modul vrlo male potrošnje i snage (Nordic Semiconductor, serija nRF24), u ISM frekvencijskom opsegu 2,4 GHz, koji ne podleže licenciranju. Temperatura se meri u kućištu jedinice i u kućištu ležaja, u tački blizu osovine pri čemu se koristi digitalni senzorski čip koji nosi $\pm 1^{\circ}\text{C}$. Dakle, osnovna senzorska jedinica sastoji se od kućišta, dva senzora temperature, antene, radio primopredajnika opsegom 2,4

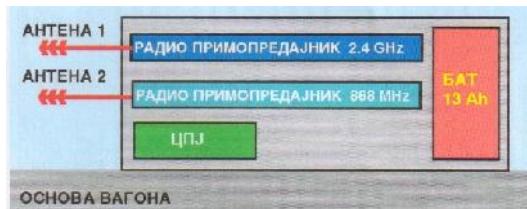
GHz, centralne procesorske jedinice i napajanja. Ova jedinica postavlja se direktno na ku ište ležišta osovinskog sklopa (slika 12).



Slika 12 - Šema osnovne senzorske jedinice

Vagonski primopredajnik je baziran na Semtech modulu XE1205 koji radi u ISM frekvencijskom opsegu 868 MHz i zadovoljava Evropski standard o elektromagnetskoj kompatibilnosti ETSI EN300-220-1. Napajanje je obezbe eno iz primarnih baterijskih elemenata tipa LiSOCl₂ kapaciteta 13 Ah i 2,6 Ah, za vagonsku i senzorsku jedinicu, respektivno. Ove baterije omogu avaju neprekidni rad u trajanju od 8 godina, ako se o itavanje vrši svakog minuta. O itavanje senzora se po izboru može vršiti automatski periodično, prozivanjem ili na osnovu detektovanog alarmnog stanja.

U sastav vagonske primopredajne jedinice ulaze: ku ište, radio primopredajnik opsega 2,4 GHz, radio primopredajnik opsega 868 MHz, dve antene, centralna procesorska jedinica i napajanje (slika 13).



Slika 13 - Šema vagonske primopredajne jedinice

Za komunikaciju me u elementima sistema koristi se serijski komunikacioni protokol Modbus. Podaci o temperaturama sa svih senzorskih jedinica odnosno vagonskih primopredajnih jedinica sakupljaju se u jednoj jedinici u lokomotivi. U njoj se ovi podaci obra uju prema odgovaraju em algoritmu i prikazuju u realnom vremenu.

U slu aju prekora enja kriti nih vrednosti temperature, ova jedinica daje trenutno obaveštenje i pokre e alarm. Elektronska jedinica u lokomotivi komunicira direktno samo sa prvih nekoliko vagona, a podaci i sinhronizacija se prenose lan ano, sve do najdalje njeg vagona.

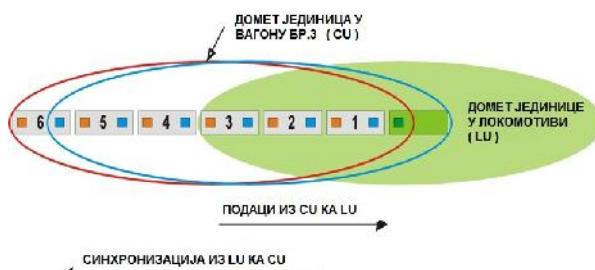
Tako se izbegava rad sa ve om snagom zra enja, ime se pove ava vreme autonomije vagonskih jedinica i smanjuje potencijalni uticaj na radio veze u okolini

kompozicije. Svaki vagon je opremljen sa dve jedinice za komunikaciju sa lokomotivom, ime je obezbe en bar jedan lanac veze na potencijalno problemati nim mestima, pre svega u krivinama. Svaka senzorska i vagonska jedinica ima jedinstvenu adresu u radio komunikaciji.

Na bazi adresa u esnika mreže i njihovih snaga emitovanja, predvi eno je automatsko mapiranje mernog sistema cele kompozicije koje se vrši u jedinici u lokomotivi. Tako se postiže potpuna fleksibilnost u sastavljanju kompozicije. Pouzdanost komunikacionog sistema u odnosu na mogu i otkaz neke vagonske jedinice se postiže mnogo ve im dometom vagonskih jedinica nego što je neophodno za lan anu vezu.

Nestanak senzorske jedinice iz mreže, kao i nelogi no o itavanje temperature unutar jedinice, ukazuje na nepravilnost rada sistema. Pored toga, analizom prikupljenih podataka tokom eksploracije otkriva se promena temperature svih ležajeva u dugom vremenskom periodu i, uz upotrebu GPS sistema, dobija veza izme u pove anja temperature i trase kretanja vagona.

Topologija mreže lokomotiva-vagoni prikazana je na slici 14.



Slika 14 - Topologija mreže lokomotiva-vagoni

Lokomotivska primopredajna jedinica sastoji se od ku išta, antene, radio primopredajnika opsega 868 MHz, modula za GSM odnosno GPRS modema, centralne procesorske jedinice i napajanja (slika 15).



Slika 15 - Šema primopredajne jedinice u lokomotivi

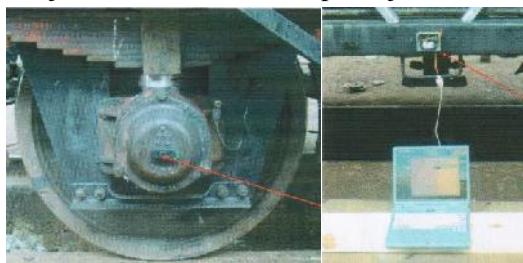
Domet beži ne mreže izme u senzorskih jedinica na ku ištima i vagonskih primopredajnih jedinica iznosi nekoliko desetina metara, a domet beži ne mreže izme u vagonskih jedinica i jedinice u lokomotivi je

nekoliko stotina metara. Šema beži ne senzorske mreže prikazana je na slići 16.



Slika 16 - Šema beži ne senzorske mreže

Preliminarna ispitivanja razvijenog sistema minimalne složenosti (LU, CU i dve SU) sprovedena su 2006. godine u krugu Fabrike vagona u Kraljevu (slika 17). Potvrda je osnovna funkcionalnost – merenje temperature, prenos do vagonske a potom i do jedinice u lokomotivi, kao i dalje očitavanje rezultata putem mreže mobilne telefonije. S obzirom na ograničen broj komponenti mreže, nisu mogli biti uočeni potencijalni problemi u lanac komunikaciji jedinice u lokomotivi sa vagonskim jedinicama. Na ovom segmentu se očekuju najveći tehnici problemi pri punoj implementaciji sistema na testnu kompoziciju.



Slika 17 - Detalji sa preliminarnih testiranja

Preliminarna testiranja su dala dobre rezultate i potvrdila da se, uz određena prilagodavanja i rešavanje određenih strateških pitanja, razvijeni merni sistem može uspešno primeniti u praksi. Dakle, razvijeni merni sistem omogućava detektovanje neispravnosti ležaja neposredno nakon njihovog nastanka.

U slučaju prekora enja kritične temperature na nekom od kućišta, istog trenutka se uključuje alarm koji upozorava operatera da hitno zaustavi voz. Na taj način se omogućava pravovremeno reagovanje i spremanje eventualnog iskliznja. Ovakav pristup ima enorman značaj, narođito kada se imaju u vidu trendovi porasta brzine i osovinskog opterećenja na železnici koje neminovno prate i zahtevi za povećanjem nivoa bezbednosti.

U prvom redu, posebnu ciljnu grupu za ugradnju navedenog sistema predstavljaju teretna železnička vozila koja se koriste u ekstremnim uslovima eksploracije, kod kojih praksa beleži u estalije otkaze ležaja. Međutim, razvijeni sistem može biti interesantan za ugradnju na sva železnička vozila, posebno u sklopu

integracije sa drugim mernim sistemima. U tom smislu, nameđe se ideja da se predloženi merni sistem za detekciju neispravnosti ležaja integriše sa mernim sistemima za kontinualno praćenje i detekciju oštete enja točkova, osovine, itd. Imajući u vidu tendencije daljeg razvoja železnice, razvoj ovakvih "pametnih" osovinskih sklopova postaje neminovan u skorijoj budnosti.

6. ZAKLJUČAK

Prevencija iskliznja u uzrokovanih otkazima ležaja osovinskih sklopova uglavnom se zasniva na primeni stacionarnih mernih stanica. One daju dobre rezultate, ali samo u slučaju ajevima kada je neispravnost ležaja takva da izaziva postepen porast temperature koji traje dovoljno dugo do prelaska preko mernih stanica. Imajući u vidu znatan stepen nesigurnosti primene ovakvih mernih sistema, može se zaključiti da detektovanje neispravnosti zavisi od spleteta mnogobrojnih okolnosti u datom trenutku. Uprkos velikim investicionim ulaganjima, i dalje postoji znatan rizik od iskliznja. To potvrđuju iskustva iz prakse koja govore da su se, i pored postojanja modernih stacionarnih mernih stanica na datim prugama, neka iskliznja u uzrokovana otkazima ležaja osovinskih sklopova ipak desila. Efikasnost raste sa postavljanjem više stanica na manjim rastojanjima, ali to uzrokuje ogromna investiciona ulaganja. Pri tome, treba imati u vidu stalni rizik od kvara veoma skupocene mernih opreme koja se u njima nalazi.

Inovativan pristup zasniva se na kontinualnom merenju i praćenju temperature svakog kućišta ležaja osovinskog sklopa svakog vagona u vozlu. U ovom radu je prikazano tehničko rešenje jednog takvog razvijenog mernog sistema. Uz predložena rešenja prenosa podataka i napajanja, razvijeni sistem se može uspešno prilagoditi masovnoj upotrebi na komercijalnim železničkim vozilima. U slučaju pojave neispravnosti ležaja i porasta temperature, sistem istog trenutka alarmom upozorava operatera koji može pravovremeno reagovati.

Efikasnost i pouzdanost razvijenog sistema su daleko veće u odnosu na sistem koji bazira na stacionarnim mernim stanicama. Kvantitativni pokazateli pouzdanosti sistema moraju biti definisani nakon detaljnog testiranja i ispitivanja, što treba da bude predmet budućih istraživanja. Glavni nedostatak ovog pristupa je potreba za ogromnim investicionim ulaganjima u njegovu implementaciju kod komercijalnih železničkih vozila. Međutim, pri tehnico-ekonomskoj analizi opravdanosti uvođenja ovog sistema, što takođe treba da bude predmet budućih istraživanja, treba uzeti u obzir injenicu da pravovremena detekcija svake neispravnosti ležaja sprečava potencijalno iskliznuće sa katastrofalnim posledicama.

LITERATURA

- [1] S. Nuhodži , M. Bulatovi , *Determining damage on axial bolsters of the running engine of a railway vehicle*, Tehnička dijagnostika, 2, pp. 25-29, 2009.
- [2] V. Gerdun, T. Sedmak, V. Sinkovec, I. Kovse, B. Čene, *Failures of bearings and axles in railway freight wagons*, Engineering Failure Analysis, 14, pp. 884–894, 2007.
- [3] A. Schöbel, J. Karner, *Components for wayside train observation in Austria*, Proceedings of the XII Scientific Expert Conference on Railways – RAILCON 06, Nis, Serbia, pp. 25-28, 2006.
- [4] S. L. Bepperling, A. Schöbel, *Estimation of Safety Requirements for Wayside Hot Box Detection Systems*, FORMS/FORMAT 2010, Part 2, pp. 135-143, 2011.
- [5] S. Milic, D. Kovacevic, S. Djordjević, M. Streckovic, *System for monitoring overheating in axle-box of trains*, Elektroprivreda, vol. 58, no. 1, pp. 75-84, 2005.
- [6] Z. Djordjević, J. Karner, A. Schöbel, S. Mirković, *Batajnica checkpoint for wayside train monitoring*, Proceedings of the XIV Scientific Expert Conference on Railways – RAILCON 2010, Nis, Serbia, pp. 189-192, 2010.
- [7] *Derailment of train 3PW4, Wodonga, Victoria, ATSB Transport Safety Report*, Rail Occurrence Investigation, RO-2010-011, 2010.
- [8] *Railway Investigation Report R03T0158, Main-track derailment Canadian Pacific railway train CP 121-21, mile 48.30, Winchester subdivision Green Valley, Ontario*, The Transportation Safety Board of Canada – TSB, 2003.
- [9] *Rail Accident Report: Passenger train derailment near East Langton, Leicestershire*, Rail Accident Investigation Branch – RAIB, Department for Transport, 2012.
- [10] D. Stamenković, *Održavanje železničkih vozila*, Mašinski fakultet u Nišu, Niš, 2011.
- [11] UIC 501, *Visibility of rolling stock axle-boxes to fixed hot axle-box detection systems*, International Union of Railways, 2008.
- [12] *Hot box and hot wheel detections system*, Phoenix MB, Voestalpine, <http://www.voestalpine.com/vae-en.html>
- [13] M. Bižić, D. Petrović, M. Tomić, Z. Inović, *Detection of overheating in axle-boxes of railway vehicles*, Proceedings of the XV International Scientific-Expert Conference on Railways – "RAILCON 2012", pp. 145-148, Niš, Serbia, 2012.
- [14] D. Petrović, M. Tomić, Z. Inović, M. Bižić, *Measuring systems for testing the safety and security of railway vehicles*, Academic journal "Mechanics Transport Communications", Sofia, Bulgaria, issue 3, part 2, pp. VI-20-VI-28, 2011.

SUMMARY

DETECTION OF FAILURES OF AXLE-BEARINGS OF RAILWAY VEHICLES

The failure of axle-bearing is one of the most common causes of derailments of railway vehicles which are usually accompanied by huge material damage and human casualties. Modern railways are working intensively on the development and implementation of appropriate systems for early detection of axle-bearing malfunctions, which are typically manifested by increasing of its temperature. The most common approach is based on the use of wayside systems or checkpoints located in certain places along the track. There is also an innovative approach that involves using the system for continuous measuring and on-line monitoring of axle-boxes temperature. The main aim is to provide early detection of malfunctions of the axle-bearing and prevention of the potential derailment. This paper analyses the existing solutions for the detection of axle-bearings malfunctions with special emphasis on the working principle and the main advantages and disadvantages. The paper presents the basics of the one newly developed wireless measuring system for on-line monitoring of axle-boxes temperature. The measuring system was tested in real conditions and can be successfully applied to the commercial railway vehicles. The main conclusion is that systems for on-line monitoring of axle-bearings temperatures are far more efficient than wayside systems. Obtained results may be important for those who deal with these and similar problems, problems of development, exploitation and maintenance of railway vehicles, strategies, regulations, etc.

Key words: *detection, malfunction, axle-bearing failure, temperature, wheelset, railway vehicles*